

# MISURIAMO LA TEMPERATURA USIAMO TUTTE LE CONOSCENZE FATTE FINO AD OGGI PER ANDARE A COSTRUIRE **UN TERMOMETRO** PROF. NACLERIO PASQUALE

#### SENSORE PER LA MISURA DI TEMPERATURA

Esistono molti tipi di sensori

- Termistore
- Termocoppie
- Sensori Integrati

#### **TERMISTORE**

È una resistenza il cui valore cambia con la temperatura.

Ci sono 2 tipi:

La resistenza può salire con l'aumentare della temperatura (PTC)

La resistenza può diminuire con l'aumentare della temperatura (NTC)



#### PREGI

- •Costa poca: meno di 2 €
- Sensibili: piccoli cambiamenti di temperatura provocano modifiche sensibili alla resistenza del termistore

#### DIFETTI

- Poco precisi: riusciamo a misurare variazioni di 1 °C
- •Piccoli range di temperatura -100 °C a +175 °C

#### **TERMOCOPPIE**

Sono due fili di metalli diversi

che a un capo sono uniti tra di loro formando una giunzione.

mentre all'altro capo costituiscono i due terminali di uscita.

Tra questi terminali si genera una piccolissima tensione, che è proporzionale alla differenza tra la temperatura della giunzione e quella dei terminali stessi.



#### **PREGI**

•Grande range di temperatura -200 °C a 1000°C

#### **DIFETTI**

- Alto costo > 5 €
- Poco sensibile 1 °C
- Piccolissimo segnale di uscita mV e quindi necessita di una amplificazione.

#### SENSORI INTEGRATI

- Componente composto sia da un sensore di temperatura che uno stadio di condizionamento del segnale.
- Esistono modelli che hanno un uscita analogica es. LM35 o con un uscita digitali es. DS18B20



**DIFETTI** 

- Costosi > 2€
- Piccoli range di temperatura -50 °C a +150 °C

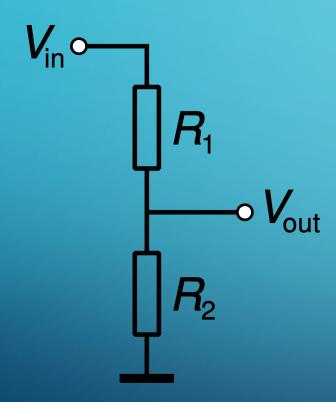
#### **PREGI**

- Molto semplici da usare
- Sono molto precisi 1/4 °C
- Sono molto sensibili

# IL SENSORE GIUSTO PER IL LAVORO GIUSTO

LO SCOPO DI QUESTE LEZIONI È QUELLO DI SAPER SCEGLIERE TRA DIVERSE TECNOLOGIE IL GIUSTO COMPONENTE. VEDREMO SUCCESSIVAMENTE CHE IL LAVORO DI PROGRAMMAZIONE È ESTREMAMENTE SEMPLICE NEL CASO DI QUESTI SENSORI.

#### **TERMISTORE**



Siamo nella stessa situazione del sensore di luminosità

Abbiamo una resistenza variabile e noi andremo a leggere la variazione di tensione

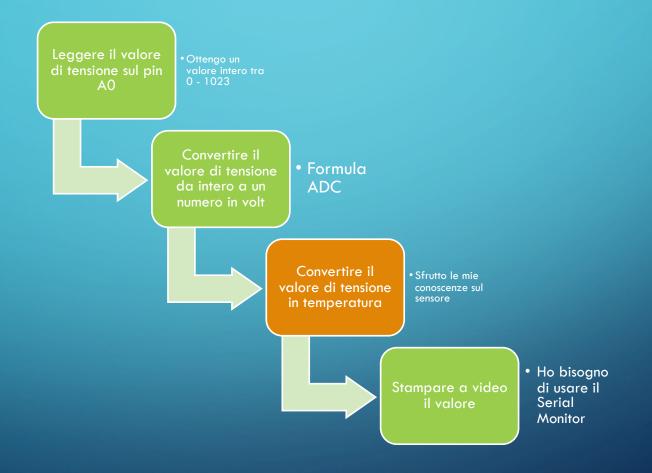
$$V_{out} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} * V_{in}$$

### ABBIAMO BISOGNO DELL'EQUAZIONE MATEMATICA

Noi possiamo solo leggere un valore di tensione in numero da 0 a 1023

- 1. Dobbiamo convertirla in un valore di tensione
- 2. Dobbiamo convertire il valore di tensione in un valore di Resistenza letto.
- 3. Dobbiamo trovare l'equazione che ci fa convertire da Resistenza letta a temperatura.

#### COSA DEVE FARE IL NOSTRO PROGRAMMA?



### EQUAZIONE DI JOHN S. STEINHART E STANLEY R. HART

$$T = \frac{1}{A + B * \log(R_{temp}) + C * \log(R_{temp})^{3}}$$

T è la temperatura in gradi kelvin

 $R_{temp}$  è la resistenza del termistore

A, B e C sono numeri che dipendono dal tipo di termistore

#### DA KELVIN A GRADI CENTIGRADI

Ricordiamoci che il sistema internazionale di misura non ha i °C ma i gradi K

$$T_{^{\circ}C} = T_K - 273,15$$

#### **CIRCUITO**

IOREF GND POWER

#### PROGRAMMA

```
1 #include <math.h>
 3 \text{ double Vg} = 5.0;
 4 \text{ double } R = 10000;
 6 double A = 0.001129148;
 7 \text{ double } B = 0.000234125;
 8 \text{ double } C = 0.0000000876741;
10 void setup() {
    Serial.begin(9600);
12 }
13
14 void loop() {
    int lettura = analogRead(A0);
16
    double Vout = lettura*(Vg/1024.0);
18
     double Rtemp = ((Vg/Vout) - 1)*R;
20
    double temperatura_k = 1/(A + B*log(Rtemp) + C*log(Rtemp)*log(Rtemp));
23
     double temperatura = temperatura_k - 273.15;
25
26
    Serial.print("T = ");
    Serial.print(temperatura);
     Serial.println(" C");
30
31
     delay(200);
32
33 }
```

# TUTTO QUESTO E' SICURAMENTE COMPLESSO

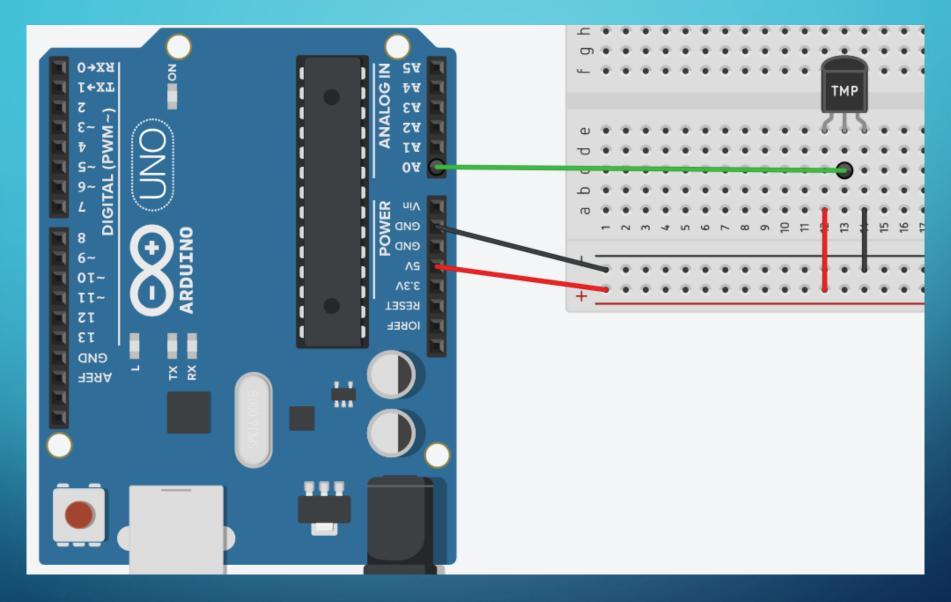
VEDIAMO QUINDI L'USO DEL SENSORE INTEGRATO E DI COME L'USO DI SENSORI MOLTO PIÙ COMPLESSI RENDA POI IL PROGRAMMA MOLTO PIÙ SEMPLICE

#### IL CIRCUITO

Qui è tutto molto più semplice

- Basta collegare bene il circuito
- Fare le opportune conversioni





#### TMP36

Il sensore che usiamo è un tipo sensore per la temperatura.

Abbiamo alcune caratteristiche:

- 1. Intervallo di temperatura -40°C e +125°C
- 2. valori di tensione lineari tra circa 0.1V e 1.7V
- 3. Una variazione di grado produce una variazione della tensione di uscita pari a 10mV
- 4. alla temperatura di 0°C il sensore eroga una tensione di 500mV

#### DATASHEET

- per una tensione di uscita di 0.5V il sensore rileva la temperatura di 0°C
- tensioni inferiori a 0.5V indicano una temperatura sotto lo zero
- sappiamo che una variazione di grado si ripercuote con una variazione di tensione di 10mV
- se sul pin A0 sono presenti 510mV significa che il sensore sta rilevando una temperatura di 1°C (510mV - 500mV = 10 mV variazione di 1°C)

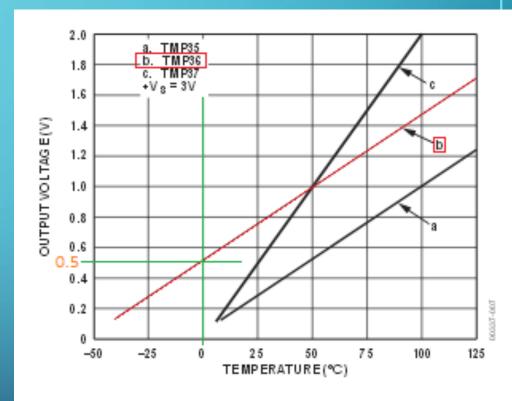


Figure 6. Output Voltagevs. Temperature

#### COSA ANDREMO A FARE ?

- 1. Usiamo solo i mV
- 2. Convertiamo in mV
- 3. Togliamo 500 mV dal nostro valore così possiamo vedere i valori negativi di temperatura
- 4. Dividiamo per 10 mV così da avere i singoli gradi °C

#### PROGRAMMA ESTESO

```
1 void setup()
2 {
    Serial.begin(9600);
4 }
 6 void loop()
7 {
      int lettura = analogRead(A0);
 8
       double Vout = lettura*(5.0/1024);
10
11
      Vout = Vout*1000;
12
13
14
       Serial.print("Valore misurato ");
       Serial.print(Vout);
15
       Serial.println(" mV");
16
17
18
      Vout = Vout - 500;
19
       double temperatura = Vout/10;
20
21
22
       Serial.print("temp ");
       Serial.print(temperatura);
23
       Serial.println(" C");
24
25
       delay(200);
26
27 }
```

#### PROGRAMMA COMPATTO

```
1 void setup()
     Serial.begin(9600);
 4 }
 6 void loop()
 7 {
       int lettura = analogRead(A0);
       double Vout = lettura*(5.0/1024);
11
12
       double temperatura = ((Vout*1000) - 500)/10;
13
14
       Serial.print("temp ");
       Serial.print(temperatura);
       Serial.println(" C");
16
17
       delay(200);
18
19 }
```